

عملیات روی نقشه های رستری

[MapApply3D](#) (3D ژئورفرنس , نقشه رستری)

[MapAreaNumbering](#) (4 | 8 , نقشه رستری)

[MapAttribute](#) (نام صفت مستند , نقشه رستری)

[MapCalculate](#) (عبارت)

[MapClassify](#) (روش , مجموعه نمونه)

مثال:

نام نقشه خروجی = [MapClassify](#) (فاکتور ضرب) , ClassifierBox (نام نمونه نقشه)

نام نقشه خروجی = [MapClassify](#) (آستانه) , ClassifierMinDist (نام نمونه نقشه)

نام نقشه خروجی = [MapClassify](#) (آستانه) , ClassifierMinMahaDist (نام نمونه نقشه)

نام نقشه خروجی = [MapClassify](#) (آستانه) , ClassifierMaxLikelihood (نام نمونه نقشه)

[MapCluster](#) (نام جدول مستند خروجی , [تعداد کلاسترها یا خوشه ها لیست نقشه]

[MapColorComp24\[Linear\]](#) ([دامنه تغییرات 3 , دامنه تغییرات 2 , دامنه تغییرات 1 ,] لیست نقشه)

تبصره: دامنه تغییرات به معنی فاصله بین حداقل و حداکثر است بعنوان مثال: 20:230

[MapColorComp24HistEq](#) (دامنه تغییرات 3 , دامنه تغییرات 2 , دامنه تغییرات 1 , لیست نقشه)

[MapColorComp24HSI](#) (لیست نقشه)

[MapColorComp\[Linear\]](#) (دامنه تغییرات 3 , دامنه تغییرات 2 , [دامنه تغییرات 1 , لیست نقشه])

[MapColorCompHistEq](#) (دامنه تغییرات 3 , دامنه تغییرات 2 , [دامنه تغییرات 1 , لیست نقشه])

[MapColorSep\[aration\]](#) (نام رنگ , نقشه رستری)

[MapCross](#) (نام جدول خروجی , 2 نقشه رستری , 1 نقشه رستری)

[MapDistance](#) ([[نقشه رستری Thiessen خروجی ,] 1 | نقشه رستری وزنی ,] نقشه رستری منبع])

[MapFilter](#) (عبارت فیلتر | فیلتر , نقشه رستری)

تبصره:

فیلتر می تواند یکی از انواع زیر باشد:

[avg3x3](#) | [binmajor](#) | [conn8to4](#) | [d2fdx2](#) | [d2fdxdy](#) | [d2fdy2](#) | [dfddn](#) | [dfdud](#) | [dfdx](#) | [dfdy](#) | [dilate4](#) | [dilate8](#) | [edgesenh](#) | [inbnd4](#) | [inbnd8](#) | [laplace](#) | [lifegame](#) | [majority](#) | [majundef](#) | [majzero](#) | [med3x3](#) | [med5x5](#) | [outbnd4](#) | [outbnd8](#) | [peppsalt](#) | [shadow](#) | [shrink4](#) | [shrink8](#) |
فیلتر تعریف شده توسط کاربر

فیلتر عبارت بصورت زیر تعریف می شود:

`FilterLinear(rows,cols,expression)` یا `Average(rows,cols)`
یا `RankOrder(rows,cols,rank[,threshold])` یا `Median(rows,cols[,threshold])`
یا `Majority(rows,cols)` یا `ZeroMajority(rows,cols)` یا `UndefMajority(rows,cols)`
یا `Pattern(threshold)` یا `FilterStandardDev(rows,cols)`

[MapInterpolContour](#)(ژئورفرنس, نقشه خطی)

[MapInterpolContour](#)(نقشه رستری)

[MapNearestPoint](#)(ژئورفرنس, نقشه نقطه ای)

[MapRasterizePoint](#)(اندازه نقطه به پیکسل, ژئورفرنس, نقشه نقطه ای)

[MapRasterizePoint\[Count | Sum\]](#)(اندازه نقطه به پیکسل, ژئورفرنس, نقشه نقطه ای)

[MapRasterizePolygon](#)(ژئورفرنس, نقشه پلی گون)

[MapRasterizeSegment](#)(ژئورفرنس, نقشه خطی)

[MapResample](#)(, `resample` روش [Patch | NoPatch], ژئورفرنس, نقشه رستری)

[MapSlicing](#)(دامنه از نوع group, نقشه رستری)

[MapStretch\[Linear\]](#)(, [انتهای دامنه تغییرات, دامنه یا `domain`, آغاز دامنه تغییرات, نقشه رستری])

[MapStretchHistEq](#)(تعداد فواصل دامنه تغییرات, نقشه رستری)

[MapSubMap](#)(, [تعداد ستون, تعداد سطر, [ستون آغازین, شماره سطر آغازین, نقشه رستری])
(جدید)

[MapSubMapCorners](#)(, [ستون پایانی, سطر پایانی, شروع از ستون, شروع از سطر, نقشه رستری])
(ژئورفرنس جدید)

[MapSubMapCoords](#)(, مختصات X انتهائی, مختصات Y آغازین, مختصات X آغازین, نقشه رستری)
(ژئورفرنس جدید, [مختصات Y انتهائی])

[MapThiessen](#)(نقشه رستری خروجی, [1 | نقشه رستری وزنی, نقشه رستری منبع])